

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開平7-129781

(43) 公開日 平成7年(1995)5月19日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

庁内整理番号

F I

技術表示箇所

G 0 6 T 7/20

B 2 5 J 9/16

13/08

G 0 1 B 11/00

A

H

9061-5L

G 0 6 F 15/ 70

4 1 0

審査請求 未請求 請求項の数9 F D (全 13 頁)

(21) 出願番号 特願平5-299121

(22) 出願日 平成5年(1993)11月5日

(71) 出願人 590004604

石原 謙

兵庫県宝塚市千種1丁目1番地の15

(72) 発明者 石原 謙

兵庫県宝塚市千種1丁目1番地の15

(72) 発明者 川越 雅弘

大阪府大阪市中央区南本町1丁目6番7号

帝人株式会社内

(72) 発明者 長谷川 徹三

東京都千代田区内幸町2丁目1番1号 帝

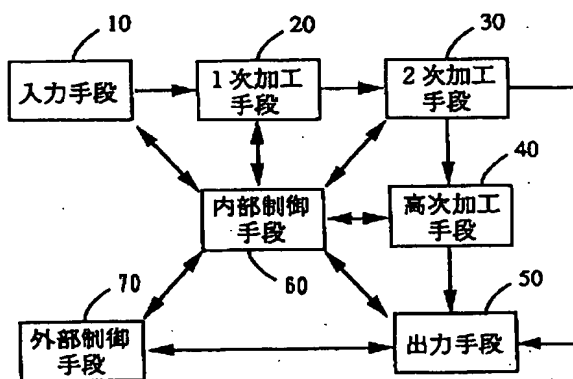
人株式会社内

(54) 【発明の名称】 時系列画像情報抽出装置および方法

(57) 【要約】

【目的】 特殊な照明・照射装置を必要とせずに、非接触かつ遠隔的に変化情報を連続動画像から新たな時系列情報として抽出し、必要に応じて引き続く処理系を駆動し得るセンシングシステムを構成し、動画像に内在する任意の周波数帯域の現象を明示することを目的としている。

【構成】 対象物の動画像を入力する手段と、所定のフレームレートで入力される該動画像上の自然の時系列情報について、更新されるT0時点での画像とT0に対して所定の関係で更新されるT1時点での画像との各々の対応する領域における第1次情報変化量を検出するための1次加工手段と、該第1次情報変化量を要素として新たに配列することにより任意の時系列情報である時系列信号化第1次情報変化量を生成し必要に応じて該時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量までを抽出するための2次加工手段等を具備した時系列画像情報抽出装置、及び方法を提供する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 対象物の動画像を入力する手段と、所定のフレームレートで入力される該動画像上の自然の時系列情報について、更新されるT0時点での画像とT0に対して所定の関係で更新されるT1時点での画像との各々の対応する領域における第1次情報変化量を検出するための1次加工手段と、該第1次情報変化量を要素として新たに配列することにより任意の時系列情報である時系列信号化第1次情報変化量を生成し必要に応じて該時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量までを抽出するための2次加工手段と、必要に応じて高次な特徴量を抽出するための高次加工手段を備え、さらに加工後の情報および／または特徴量を出力する手段とそれらを制御する内部制御手段を具備した時系列画像情報抽出装置。

【請求項2】 請求項1の入力手段が、必要に応じて1ないし複数個の任意の空間的および／または時間的な関心領域を選択する手段を具備した時系列画像情報抽出装置。

【請求項3】 請求項1の入力手段が、対象物をその視野の画像内に存在するよう追跡するための手段を具備する時系列画像情報抽出装置。

【請求項4】 請求項1の入力手段において、対象物の一部分の変化を検出する場合、画面内における対象物全体の移動を補正する手段を具備する時系列画像情報抽出装置。

【請求項5】 請求項1の1次加工手段が、T0時点での画像と、T0と所定の関係で更新されるT1時点での画像の各々の対応する同一部位の画像から、差分処理あるいは割り算処理することによりおよび／もしくは情報抽出の目的に応じて作成された参照表を参照することにより変化成分画像を抽出し、その変化成分画像から変化成分の面積分や空間的重心位置等の第1次情報変化量を抽出するものである時系列画像情報抽出装置。

【請求項6】 請求項1の2次加工手段が、1次加工手段から得られた第1次情報変化量を所定の閾値と比較し閾値を超える毎にラベリングと所定の配列を行い、時系列配列のデータに採用し、閾値処理、平滑化処理、補間処理や中央値フィルターによる信号の信号雑音比(S/N)改善を行った後、必要に応じて微積分処理や差分処理、割算処理、シュミットトリガ処理及び平均化処理の少なくとも1種の処理により、時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量を抽出するものである時系列画像情報抽出装置。

【請求項7】 請求項1の内部制御手段が、入出力信号によって、警告手段、イベントトリガー、外部制御手段の少なくとも一つと連動するものである時系列画像情報抽出装置。

【請求項8】 対象物の動画像を入力する工程と、所定

のフレームレートで入力される該動画像上の自然の時系列情報について、更新されるT0時点での画像とT0に対して所定の関係で更新されるT1時点での画像との各々の対応する領域における第1次情報変化量を検出するための1次加工工程と、該第1次情報変化量を要素として新たに配列することにより任意の時系列情報である時系列信号化第1次情報変化量を生成し必要に応じて該時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量までを抽出するための2次加工工程と、必要に応じて高次な特徴量を抽出するための高次加工工程を備え、さらに加工後の情報および／または特徴量を出力する工程を具備した時系列画像情報抽出方法。

【請求項9】 請求項8の2次加工工程が、1次加工工程から得られた第1次情報変化量を所定の閾値と比較し閾値を超える毎にラベリングと所定の配列を行い、時系列配列のデータに採用し、閾値処理、平滑化処理、補間処理や中央値フィルターによる信号の信号雑音比(S/N)改善を行った後、必要に応じて微積分処理や差分処理、割算処理、シュミットトリガ処理及び平均化処理の少なくとも1種の処理により、第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量を抽出するものである時系列画像情報抽出方法。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】 本発明は動画像上の変化成分を、時系列情報として抽出する装置および方法に関するものであり、従来の変位センサーの大巾改良に相当するものでもある。

【0002】 産業上の各種利用分野において、微小な変位計測から直進運動や回転運動あるいはその組合せの運動解析そして振動解析や頻度計数や機器の状態認識などが行え、所定の物品の生産ラインでは不良品検出や色調判定や仕分け判定が行え、生物を対象にしても植物の成長や動物の生理現象や行動が時系列信号として取り扱えるようになる。これらの信号を後続の制御系で利用すると位置制御や姿勢制御さらには警報の報知や信号の転送プロトコルの起動あるいはプログラムされた所定の作業を、対象とのフィードバックを保って実行可能とするものである。

【0003】 家庭用機器や産業用機器や建設作業用機器や工場のラインの設備の運転稼働状態の把握や制御およびあるいは地域の交通状況の把握や制御さらにはヒトや動植物の行動や生理的状態の把握や施薬や飼料配給や肥料散布の制御など、動画像が得られる限りにおいてはあらゆる範囲の対象にわたり希望する現象について多種の設定で状況把握や異常予知に応用することができる。

【0004】

【従来技術】 対象物の変化成分を抽出するための変位センサーには、機械式変位センサー、渦電流式変位センサ

一、レーザー式変位センサー、超音波式変位センサーなどがある。またビデオカメラ入力による変位計測の分野ではコンピュータビジョンと呼ばれる方法があり、これらについて従来の技術を述べる。

【0005】機械式変位センサーとは、対象物にセンサーの一部を接触させて直接変位を計るものであり、その一例として差動トランスがある。これは3つのコイルよりなり、対象物と直接接触した金属部と連結されたコアがコイルの中を直線的に移動するものである。中央のコイルに交流電流を流し、電磁誘導の原理を応用して、左右のコイルから差動的に信号を取り出し、コアの位置を検出する。

【0006】渦電流変位センサーとは、絶縁体に巻いたコイルに交流電圧を加えておき、導電体で出来ている測定対象を近づけると、コイルによって作られた交流磁界によって導電体に渦電流が発生する。この渦電流は、対象物との距離によって変化するため、検出コイルに励起された電圧変化量を測定することで対象物の位置や変位を検出する。

【0007】レーザー式変位センサーとは、レーザー光の干渉を利用して対象物の変位を測定するものである。原理はマイケルソンの干渉計と本質的に同じで、レーザー光を半透鏡によって反射光と透過光に分け、反射光は固定反射鏡で反射させた後に光検出器に、また、透過光は可動反射鏡で反射させた後に光検出器に集光する。光検出器には、これらの2つの光束が入射するため、光検出器上の面上に干渉縞が出来る。光検出器の面上の一点を横切った干渉縞の本数をカウントすることで可動鏡の動いた距離を測定することが出来る。

【0008】超音波式変位センサーとは、気体、液体、固体や生体などの媒体内を超音波が伝搬する時間を利用したり、ドップラー効果や干渉を利用して対象物の位置や変位を検出する。

【0009】また、画像処理技術を応用し、移動物体の運動と形状を計測するために、CCDセンサー等により入力された画像を扱い、空間情報の抽出を行なう技術としてコンピュータビジョンと呼ばれるものがある。これは、1枚ないし同時刻の複数枚画像から移動物体の形状に関する特定点を数学的に各種の連立方程式を解く複雑なアルゴリズムにより抽出し、その値と現実の3次元空間との対応づけを行うことで3次元空間情報の再構成を行うという工程で、移動物体の運動や形状を観察するものである。

【0010】これらの従来技術に対し、ビデオ画像の差分抽出という高速度に演算可能な画像処理で、生体の変化成分を抽出して表示する技術が研究されている。

【0011】この技術は、例えば、第12回医療情報学連合大会論文集(1992年11月発行)の第77頁から第78頁、及び第32回日本ME学会大会論文集(1993年5月1日発行)の218頁に記載されている。

【0012】これは、対象物が含まれるビデオ動画像のある時間差毎に連続減算することで変化しない部分の情報をキャンセルし、対象物の変化している成分のみを連続的に抽出し表示するものであった。

【0013】

【発明が解決しようとする課題】対象物の変化成分を抽出するための変位センサーには、上記のような様々なものがあるが、それぞれに以下のような欠点を有している。

【0014】機械式変位センサーは各種プラントにおける変位検出器等で利用されているが、対象物に直接接触させる必要があるため、接触を避けるべき系における測定は不可能である。

【0015】渦電流式変位センサーも、鉄鋼業における鋳型内溶鋼レベル変位検出等で利用されているが、対象の材質により出力値が異なるため、測定にあたっては、対象までの距離と出力電圧の関係をあらかじめ調査し、ゼロスパンを調整しておかなければならないし、対象物も渦電流を生じるものに限られる。

【0016】レーザー式変位センサーは、その干渉性の高さを利用して、変位、流速、距離、形状等の測定に幅広く利用されているが、高価で取扱に注意を要する特殊な光源であるレーザー照射装置が必要となる。

【0017】超音波式変位センサーも、超音波がほとんどすべての媒質中を伝搬する性質を利用して各種の応用センサーが開発され、特に物質の内部の状態を非破壊的に測定できるといった優れた特徴を有するが、レーザー式変位センサーと同様に照射装置が必要であること、また、空間認識が正確には出来ないため、測定部位の同定が困難な場合があるなどの欠点を持つ。

【0018】コンピュータビジョンは、動画像を取り扱う点で、一見本技術に類似しているが、基本的には1枚ないし同時刻の複数枚画像すなわちいわゆるステレオ視などから抽出した特定点を3次元空間情報に再構成(あるいは復元)せざるをえないため、最適解を求めるためのアルゴリズムや回路が非常に複雑になり、高速処理ができないばかりでなく、ノイズに弱い最適解が発散したり、実用的な精度が得られない場合が多い。また、コンピュータビジョンでは、1枚ないし複数枚の画像を取り扱ってはいるが、それらの画像から抽出された特定点は測定毎に、例えばCRT表示されたりはするものの、その特定点を時系列的に配列し、時系列信号として取り扱うものではなかった。

【0019】また、前記の第12回医療情報学連合大会論文集と第32回日本ME学会大会論文集の二つの論文に記載された技術は、対象物の変化成分を高精度に検出する方法であるが、その機能はある時点での差分画像や測定値のCRT等への出力のみであり、例えばその技術をプラントの異常診断に応用する場合、オペレータが画面を必ず見ておかなければならず、省力化の点において

実用的ではなかった。また、連続する動画像としての差分画像ではあったが、数値データとしての時系列信号ではなかったため通常のAD変換器のサンプリングにより時系列信号として処理することも出来ず、過去の各種データの履歴が蓄積されていないため、過去と現在の履歴が分からず、異常診断の精度向上や異常検出へ応用するには情報が不十分であった。

【0020】本発明の基本的な目的は、従来のレーザー式変位センサーや超音波式変位センサーのような特殊な照明・照射装置を必要とせず、非接触かつ遠隔的に変化情報を連続動画像から新たな時系列情報として抽出し、必要に応じて引き続き処理系を駆動し得るセンシングシステムを構成することである。これは単に差分画像等を連続的に画面出力するのみではなく、画像間演算により抽出された時間領域における各種の変化の情報を時系列信号化して動画像に内在する任意の周波数帯域の現象を明示するものであり、さらに必要に応じて該時系列信号から所定の特徴量を抽出して現象の性質を表現したり後続の処理・判断系を自動的に起動することを目的とするものである。

【0021】従来、動画像は連続する莫大な情報の塊としてのみとらえられることが多かった。動画像上で移動したり、回転したり、出没したり、色調変化したりする時系列的な現象の変化は、所定の面積上に分布しているために、AD変換器にてサンプリングできる通常の時系列信号とは、一線を画されて認識されていたものと考えられる。

【0022】本発明は、第1次加工手段および第2次加工手段によって、動画像上で移動したり、回転したり、出没したり、色調変化したりする所定の面積上に分布している時系列的な現象の変化を、時空間の所定の時間間隔での時間断面における各画素の変化量の面積分としての情報変化量という値の要素とし、さらにこの要素の時間領域における集合を再配列して時系列情報としてアナログデジタル(AD)変換器にてサンプリングできる通常の時系列信号の形に変換することを可能にしたものである。

【0023】実際の応用領域としては、微小な変位計測から直進運動や回転運動あるいはその組合せの運動解析そして振動解析や頻度計数や機器の状態認識などが行え、所定の物品の生産ラインでは不良品検出や色調判定や仕分け判定が行え、生物を対象にしても植物の成長や動物の生理現象や行動が任意の時系列信号として取り扱えるようになる。これらの信号を後続の制御系で利用すると位置制御や姿勢制御さらには警報の報知や信号の転送プロトコルの起動あるいはプログラムされた所定の作業を、対象とのフィードバックを保って実行可能とするものである。

【0024】家庭用機器や産業用機器や建設作業用機器や工場のラインの設備の運転稼働状態の把握や制御およ

びあるいは地域の交通状況の把握や制御さらにはヒトや動植物の行動や生理的状态の把握や施肥や飼料配給や肥料散布の制御など、動画像が得られる限りにおいてはあらゆる範囲の対象にわたり希望する現象について多種の設定で状況把握や異常検出に応用することができる。

【0025】

【課題を解決するための手段】本発明は、既存の動画像撮影手段を用いて記録された動画像における自然の時系列情報、すなわち未だ画質改善以外の画像処理や信号処理を施されていない記録されたまともいべき連続動画像に内在する未加工あるいは未抽出の時系列情報から、計測すべき現象の必要とする周波数帯域や変位速度あるいは発生頻度などにより必然的に決定する変化成分抽出法とサンプリング間隔を用いて、好ましくは自然の時間とは異なる任意の時系列情報を新たに加工抽出するものであり、その手段は後述の例に示すとおりである。

【0026】本発明の時系列画像情報抽出装置は、対象物の動画像を入力する手段と、所定のフレームレートで入力される該動画像上の自然の時系列情報について、更新されるT0時点での画像とT0に対して所定の関係で更新されるT1時点での画像との各々の対応する領域における第1次情報変化量を検出するための1次加工手段と、該第1次情報変化量を要素として新たに配列することにより任意の時系列情報である時系列信号化第1次情報変化量を生成し必要に応じて該時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量までを抽出するための2次加工手段と、必要に応じて高次な特徴量を抽出するための高次加工手段を備え、さらに加工後の情報および/または特徴量を出力する手段とそれらを制御する内部制御手段を具備したことを特徴とするものである(請求項1)。

【0027】かかる本発明による時系列画像情報抽出装置は、対象物の動画像を入力する手段を有する。入力手段により所定のフレームレートで入力する該動画像に内在している未加工すなわち自然の時系列情報に関しては、次のように1次加工手段によって画素毎の変化成分を検出し、それらの集合としての変化成分画像を抽出する。入力した該動画像の所定の関心領域に関して、該動画像更新あるいは所定のプログラムに従って更新されるT0時点での画像と、T0に対して所定の関係で更新されるT1時点での画像との各々の対応する領域における変化成分画像を、画像間の差分や割り算あるいは所定の参照表による画素毎の変化の抽出にて作成する。

【0028】ここでT0時点とは、通常の場合は最新の画像を入力した時点が望ましいが、必要とする情報によっては既に記録された所定の過去の時点であることもある。T1時点は、計測したい現象の必要とする周波数帯域や変位速度あるいは発生頻度などにより必然的に決定する変化成分抽出法から定まる所定の間隔をT0時点に対して保つ時点である。

【0029】変化成分画像とは、連続する動画像の異なる複数時点での画像間において対応する画素毎の変化成分を所定の画像間演算で抽出し、変化成分が所定の閾値以下の場合には所定の一定値を与え、変化成分が所定の閾値を越える場合には変化成分の大きさに応じた値を与え、2次元画像として表現したものである。

【0030】また、第1次情報変化量とは、一枚の該変化成分画像の要素である画素毎の変化成分を加算したものである。従って、第1次情報変化量はもとの入力動画像が白黒の濃淡のみの2次元画像である場合には、一個のスカラ値となり次元が下がり、引き続き処理を行うに際して好都合である。ここまでの1次加工手段によって行われる。

【0031】該第1次情報変化量を要素として新たに配列することにより、任意の時系列情報である時系列信号化第1次情報変化量を生成することを2次加工手段で行う。必要に応じて、該時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義の時系列信号化第2次情報変化量までを抽出することを2次加工手段にて行う。

【0032】例を挙げると、時系列信号化第1次情報変化量が、計測対象の運動あるいは変化の速度の時系列信号を現わしている場合には、時系列信号化第2次情報変化量は微分により加速度あるいは積分により位置または距離などの異なる物理的意義の時系列信号となる。

【0033】必要に応じて、該時系列信号化第1次情報変化量および／または該時系列信号化第2次情報変化量の時系列信号としての性質を代表する高次な特徴量の抽出を高次加工手段で行う。例としては、時系列信号化第2次情報変化量が位置の場合にはこれを高速フーリエ変換などの周波数解析することにより変動の主な周期や周波数特性が得られる。

【0034】さらに加工後の情報および／または特徴量を出力する手段とそれらを制御する内部制御手段を設けて、上記目的を達成する。

【0035】かかる装置においては、所定の周波数帯域内に変動の周期性をもつ対象物の変化および／または運動に対しては、入力手段の該所定のフレームレートが対象物の該周期性の2～10倍であることが、効率的な時系列画像情報抽出装置として望ましい。

【0036】周期性をもたないあるいは周期性不明の対象物の変化および／または運動に対しては、入力手段の該所定のフレームレートにこだわらず、基準となる画像情報をあらかじめ保存し、変化の有無の検出を希望する所定の時刻に入力画像を比較することも、時系列画像情報抽出装置の好ましい使用法の1つである。

【0037】また、本発明は、請求項1の入力手段において、通常使用される撮影速度であるか高速度撮影であるか低速度撮影であるかを問わず、ビデオカメラ手段、ビデオ内視鏡、RAMチップの光感受性を利用して撮像素子の代わりに用いる撮影手段、銀塩映像撮影手段、サ

ーモグラフィー、超音波断層手段、MRI、X線CT、シンチグラフィー、デジタルラジオグラフィーからなる群の少なくとも1つの手段および／または媒体を用いる事で上記目的を達成するものである。

【0038】また、本発明は、請求項1の動画像において、1次元および2次元のポジションセンシングディテクター、ピンポイントやエリアの単純な反射のみを検出する光センサー、または電磁波センサーからの動画像を用いてもよい。

【0039】また、本発明の時系列画像情報抽出装置には、請求項1の入力手段において、必要に応じて1ないし複数の任意の空間的および／または時間的な関心領域を選択する手段を具備するものが含まれ、かかる構成で上記目的がより有利に達成できる（請求項2）。

【0040】また、本発明の時系列画像情報抽出装置には、請求項1の入力手段において、対象物が画面から逸脱しないように撮影位置を移動させて追跡するための手段を具備することで上記目的をより容易に達成するものが含まれる（請求項3）。

【0041】また、本発明の時系列画像情報抽出装置には、請求項1の入力手段において、まとまった対象物の一部分の変化を検出する際、画面内における対象物全体の移動を補正する手段を具備する事で上記目的をより容易に達成するものが含まれる（請求項4）。

【0042】さらに本発明の時系列画像情報抽出装置には、請求項1の入力手段、1次加工手段、2次加工手段および／または高次加工手段において、必要に応じて補間手段、平滑化手段、閾値下雑音除去手段、バイアス加減手段、離散余弦変換（画像圧縮技術におけるいわゆるDCT）手段、周波数解析手段、誤り信号の補正手段の少なくとも1手段を具備する事で上記目的をより容易に達成できるようにすることが望ましい。

【0043】さらに本発明の装置では、請求項1の入力手段、1次加工手段、2次加工手段、高次加工手段、出力手段および／または制御手段の少なくとも1手段において、画像情報、入力情報、変化成分、変化成分画像、第1次情報変化量、時系列信号化第1次情報変化量、時系列信号化第2次情報変化量、高次の特徴量、前記に関する加工情報、出力情報および制御情報のうち必要なものを記憶するための手段を具備する事で上記目的をより容易に達成できるようにすることが望ましい。

【0044】また、本発明の時系列画像情報抽出装置には、請求項1の1次加工手段において、T0時点での画像と、T0と所定の関係で更新されるT1時点での画像の各々の対応する同一部位の画像から、差分処理あるいは割り算処理することによりおよび／もしくは情報抽出の目的に応じて作成された参照表（ルックアップテーブル）を参照することにより変化成分画像を抽出し、その変化成分画像から変化成分の面積分や空間的重心位置等の第1次情報変化量を抽出する機能を具備する事で上記

10

20

30

40

50

目的がより容易に達成できるようにしたものが含まれる（請求項5）。

【0045】また、本発明の時系列画像情報抽出装置には、請求項1の2次加工手段において、1次加工手段から得られた第1次情報変化量を所定の閾値と比較し閾値を超える毎にラベリングと所定の配列を行い、時系列配列のデータに採用し、閾値処理、平滑化処理、補間処理や中央値フィルタによる信号の信号雑音比 S/N 改善を行った後、必要に応じて微積分処理や差分処理、シュミットトリガ処理及び、平均化処理の少なくとも1種により、第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量を抽出する機能を具備する事で上記目的がより容易に達成できるようにしたものが含まれる（請求項6）。

【0046】また、本発明の装置では、請求項1の高次加工手段において、時系列信号処理、高速フーリエ変換、自己相関関数、相互相関関数、離散余弦変換、零交叉法、最大エントロピー法、周波数解析、位相変移検出、微積分、モーメントおよびセブストラムなる群の少なくとも1つの処理を行う機能を具備する事で上記目的を達成するものが好ましい。

【0047】また、本発明の装置では、請求項1の出力手段において、ビデオ信号、強弱信号、周波数変調信号、シリアルデジタル信号、デジタルバス信号、パルス変調信号なる群の少なくとも一つの信号を用いる機能を具備する事で上記目的を達成するものが好ましい。

【0048】また、本発明の装置は、請求項1の内部制御手段において、入出力信号によって、警告手段、イベントトリガー、外部制御手段の少なくとも一つと連動し得る機能を具備する事で上記目的をより容易に達成できるようにしたものが含まれる（請求項7）。

【0049】また、本発明の装置では、請求項1の出力手段において、計測機器およびコンピュータ間通信プロトコル、公衆電話回線、INS回線、ISDN回線、FDDI回線、イーサネット、GPIB、RS232C、RS422A、光ケーブルネットワーク、有線ケーブルネットワーク、データベース、アドレスバスなる群の少なくとも一つの通信方式および／または自動通信制御方式に対応する機能を有する事で上記目的をより容易に達成するものであることが望ましい。

【0050】本発明の時系列画像情報抽出方法は、対象物の動画をを入力する工程と、所定のフレームレートの該動画に記録された自然の時系列情報について、更新されるT0時点での画像とT0に対して所定の関係で更新されるT1時点での画像との各々の対応する領域における第1次情報変化量を検出するための1次加工工程と、該第1次情報変化量を要素として新たに配列することにより任意の時系列情報である時系列信号化第1次情報変化量を生成し必要に応じて該時系列信号化第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第

2次情報変化量までを抽出するための2次加工工程と、必要に応じて高次な特徴量を抽出するための高次加工工程を備え、さらに加工後の情報および／または特徴量を出力する工程を有することを特徴としており、かかる構成の採用によって上記目的を達成することを可能にしたものである（請求項8）。

【0051】かかる本発明の方法では、請求項8の入力工程において、ビデオカメラを用いた撮影工程、ビデオ内視鏡、RAMチップの光感受性を流用した撮像工程、銀塩映像撮影工程、サーモグラフィー、超音波断層工程、MRI、X線CT、シンチグラフィー、デジタルラジオグラフィーからなる群の少なくとも1つの工程および／または媒体を用いる事で上記目的をより容易に達成するようにしたものが好ましい。

【0052】また、本発明の方法には、請求項8の2次加工工程において、1次加工工程から得られた第1次情報変化量を所定の閾値と比較し閾値を超える毎にラベリングと所定の配列を行い、時系列配列のデータに採用し、閾値処理、平滑化処理、補間処理や中央値フィルタによる信号の S/N 改善を行った後、必要に応じて微積分処理や差分処理、シュミットトリガ処理及び、平均化処理の少なくとも1種の処理により、第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量を抽出する事で工程を有する上記目的をより容易に達成できるようにしたものが含まれる（請求項9）。

【0053】尚、本発明の装置における1次加工手段、2次加工手段及び高次加工手段は、具体的にはCPU等のコンピュータ手段に含まれる機能を意味する。

【0054】本発明の装置の入力手段においては、対象物の追従機能、対象位置補正機能を有しているため、常時必要な情報が抽出出来る。また、1ないし複数個の関心領域を選択するため、物理的データ量が減少し、情報としての有用性を失わずに、冗長性の低減やリアルタイム計測、通信上の転送の容易さが実現できる。

【0055】1次加工手段においては、情報抽出の目的（差分、商、微積分、2値化、ガンマ補正）に応じて作成された参照表（ルックアップテーブル）を参照することにより画像間演算の高速処理や多用な処理が実現できる。抽出された変化成分画像および変化成分画像から抽出された、変化成分の面積分や対象物の移動の特性を表す空間的重心位置などの第1次情報変化量は、例えばCRT画面に連続出力され、対象物の異常状況を工場のオペレータに視覚的に訴える手段として有効利用できる。

【0056】2次加工手段においては、1次加工手段により抽出された第1次情報変化量の時系列化処理、さらには微積分処理や差分処理、シュミットトリガ処理、平均化処理による、第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量の抽出処理が行われる。時系列信号化第2次情報変化量も、変化成分

画像やノイズ改善後の時系列信号化第 1 次情報変化量と同様に、例えば CRT 画面に表示され、対象物の異常診断ばかりでなく、異常の予知にも有効利用される。

【0057】本発明の従来技術と異なる大きな特徴は、連続動画の画像間演算を行なった結果得られた 2 次元画像情報ではない数値情報としての情報変化量を時系列信号化した点である。時系列信号化することにより、各種情報変化量や特徴量の時間的変化、時間的推移が認識され、その結果例えば機器やプラントの異常検出が実現される。

【0058】また、外部制御手段においては、他の計測機器やコンピュータの制御を行なう事が可能となり、通信手段を使って遠隔地にある対象物の必要情報の変化を遠隔監視でき、情報変化量に応じた最適な対応がオペレータにより実現される。

【0059】また本発明の時系列画像情報抽出装置では、各工程手段をモジュール化または全構成部品・回路をもってなし、該工程モジュールを一筐体内に装備して一体化してもよい。また第 1 次加工手段から高次加工手段および内部制御手段をもって一体化し、他の入力手段および出力手段を別体としてもよい。

【0060】さらに本発明の装置としては、第 1 次加工手段から高次加工手段および内部制御手段の構成部品・回路を 1 基盤上に設置して、いわゆるワンボード化をなすことができる。さらに入力手段および出力手段をも加工手段ボードに搭載して、ワンボード装置としてもよい。

【0061】さらに本発明の装置としては、第 1 次加工手段から高次加工手段および内部制御手段の構成部品・回路を 1 集積回路をもってなし、いわゆるワンチップ化をなすことができる。さらに入力手段および出力手段の一部または全部を加工手段と同じワンチップ化してもよい。この態様はワンチップ・センサとして使用できる。

【0062】

【実施例】以下、本発明の好ましい実施態様例について図面を用いながら詳述する。図 1 は本発明の全体構成を示すブロック図である。本発明は、図に示すように入力手段 10 と、1 次加工手段 20 と、2 次加工手段 30 と、高次加工手段 40 と、出力手段 50 と、外部制御手段 70 と内部制御手段 60 から成る。

【0063】図 2 は図 1 の詳細図である。図 2 において、101 は測定対象物、10 は対象物 101 の画像入力部で、例えば CCD 撮像素子から成る。102 は A/D 変換器で、画像入力部 10 から入力された画像を各画素毎にデジタル信号に変換するものである。

【0064】103 は関心領域選択部であるが、その一連の動作を図 3 に示すフローチャートを参照して説明する。まず 102 の A/D 変換器でデジタル信号に変換された対象物の含まれる画像に対して、画面上の関心領域を一個あるいは複数個初期選択する（ステップ A）。

そして、画像を入力する毎に、初期選択した該関心領域での該対象物が更新された入力画像内に全て含まれるかを、パターンマッチング処理や変化成分量の閾値との比較処理により判断し（ステップ B）、該対象物が画面に一部分でも含まれていなかった場合、もとの該関心領域に含まれていた該対象物の全体が視野の画面に含まれるよう CCD 撮像素子の移動によって追跡し、該関心領域に該対象物が最も一致するように再設定する（ステップ C）。

10 【0065】該対象物が画像内に全て含まれていた場合あるいはステップ C により該対象物が画面内に全て含まれるよう操作された後、該対象物全体が該関心領域から移動していないかどうかをステップ B と同様に、パターンマッチング処理や変化成分量の閾値との比較処理により判断し（ステップ D）、移動していた場合には該対象物と該関心領域が最も一致するよう該対象物画像の画面上での位置移動によりおおよびあるいは該関心領域の再設定により、該対象物と該関心領域の位置関係の補正を行なう（ステップ E）。これにより新たな関心領域の選択が完了し、最初に設定した関心領域に含まれていた対象物を連続的に観測出来ることとなる。

【0066】104 は関心領域選択部から選択された複数の関心領域画像を一時保存しておくための画像バッファである。

【0067】201~205 は 1 次加工手段 20 の構成部であるが、その一連の動作を図 4 に示すフローチャートを参照して説明する。

【0068】201 は S/N 改善部で、画面バッファ 104 に保存された動画像に対して、各画素毎の閾値処理や平滑化処理、補間処理や中央値フィルタ処理によるノイズ改善を行なう（ステップ F）。

【0069】202 は変化成分画像抽出部で、10 で入力された T0 時点での動画像と、T0 と所定の関係で更新される T1 時点での画像の各々の対応する同一部位の画像から、情報抽出の目的（差分、割算、微積分、2 値化、ガンマ補正）に応じて作成された参照表（ルックアップテーブル）を参照したりあるいは直接に画像間の差分や割り算などの演算をすることにより変化成分画像を抽出する（ステップ G）。

40 【0070】202 で抽出された変化成分画像は一時画面バッファ 203 に保存される（ステップ H）。203 で保存された画像は、例えば CRT 画面に連続出力され、対象物の異常状況を工場のオペレータに視覚的に訴える手段としても用いられる（ステップ I）。

【0071】画面バッファ 203 に保存された変化成分画像は、正規化処理部 204 により正規化処理（差分抽出の場合負の値をもつ画素での符号変換処理、商の場合 1 を越える値をもつ画素での逆数化）された後（ステップ J）、205 の第 1 次情報変化量抽出部により変化成分の面積分や空間的重心位置等の第 1 次情報変化量が抽

出される（ステップK）。なお、以上の処理は、必要に応じて取捨選択が可能となっている。

【0072】30は2次加工手段であるが、その構成と一連の動作を図2の構成図および図5のフローチャートを参照して説明する。

【0073】301は、20で得られた第1次情報変化量を所定の閾値と比較するための比較器で、第1次情報変化量が所定閾値の範囲内かどうかを判断し（ステップL）範囲内の場合、302の時系列配列処理部へデータを送出する。

【0074】302では時系列データの時刻コードおよび／または識別コードなどのラベリングと所定の時系列配列化が実施される（ステップM）。時系列配列化された情報変化量のことを時系列信号化第1次情報変化量と定義する。例えば、第1次情報変化量とは、一枚の該変化成分画像の要素である画素毎の変化成分を加算したものである。従って、第1次情報変化量はもとの入力動画画像が白黒の濃淡のみの2次元画像である場合には、一個のスカラ値となり次元が下がり、引き続き処理を行うに際して好都合である。

【0075】時系列信号化第1次情報変化量に対して、S/N改善器303により閾値処理、平滑化処理、補間処理や中央値フィルター処理によるノイズ改善が実施される（ステップN）。

【0076】ノイズ改善後の時系列信号化第1次情報変化量は、必要に応じて変化成分画像とともに、例えばCRT画面に出力され（ステップO）、測定対象物の異常部位や異常の程度の同定にも有効利用される。

【0077】この情報に対して、さらに304の時系列信号化第2次情報変化量抽出部により、微積分処理や差分処理、シュミットトリガ処理、平均化処理が行われ、第1次情報変化量とは異なる物理的意義を有する時系列信号化第2次情報変化量が抽出される（ステップP）。

【0078】時系列信号化第2次情報変化量も、変化成分画像やノイズ改善後の時系列信号化第1次情報変化量と同様に、例えばCRT画面に表示され（ステップQ）、対象物の異常診断、注目している状態量の分布観測、出現頻度解析等にも有効利用される。なお、以上の処理は、必要に応じて取捨選択が可能となっている。

【0079】40は30で時系列化された第2次情報変化量から時系列信号処理等により特徴量を抽出する高次加工手段である。特徴量の抽出方法としては、時系列信号処理、高速フーリエ変換、自己相関関数、相互相関関数、離散余弦変換、零交叉法、最大エントロピー法、周波数解析、位相変移検出、微積分、モーメントおよびセプストラムなる群の少なくとも1つの処理を用いる。以上の1次加工手段や2次加工手段や高次加工手段は、計測中の対象とその現象に応じて一つないし一つ以上の手段にまとめることもよいし、逆にさらに細かい手段に分けても良い。

【0080】なお、特徴量抽出の前処理として、必要に応じて補間手段、平均化手段、平滑化手段、閾値下雑音除去手段、バイアス加減手段、離散余弦変換、周波数解析手段、誤り信号の補正手段の少なくとも1手段が用いられている。

【0081】40で抽出された各種特徴量、例えば変動周期や周波数スペクトル、単位時間当たりの閾値を超える変位回数、加速度成分、位相情報などは、変化成分画像やノイズ改善後の時系列信号化第1次情報変化量、時系列信号化第2次情報変化量と同一の、例えばCRT画面に表示され、対象物の異常診断、異常予知の精度向上にも有効利用される。なお、以上の処理は、必要に応じて取捨選択が可能となっている。

【0082】50は20～40で抽出された各種情報をCRT等の画面に表示したり、他の計測機器、コンピュータ効果器等への出力を行う出力手段である。50の各構成部の役割りを図2を用いて説明する。

【0083】501は、変化成分画像やノイズ除去後の時系列信号化第1次情報変化量、時系列信号化第2次情報変化量や特徴量を表示するための表示用メモリである。

【0084】502は、表示用メモリ501に蓄積された画像データをアナログビデオ信号に変換したり、外部に電圧、電流等の強弱信号を出力するためにデジタル信号をアナログ信号に変換するためのD/A変換器である。

【0085】D/A変換器502からのアナログビデオ信号は、表示部503に送信され、テレビ表示方式により画像として表示部503、例えばテレビモニタに表示されるが、デジタル入力の可能な表示装置には不要である。

【0086】また、必要に応じてアナログ信号に変換された各種信号は、504の強弱信号出力部に送信され、外部機器とのデータ送信が行われる。

【0087】505はブザーや光点滅、画面表示などによる警告手段であり、ノイズ改善後の時系列信号化第1次情報変化量、時系列信号化第2次情報変化量や特徴量を所定の閾値と比較し、閾値の範囲を超えた場合、例えばオペレータ室に設置された警告ブザーを鳴らし、操業の異常状況や計測機器の異常状況をオペレータに通報し、適切な対処を促すこともできる。

【0088】506は、外部制御手段70への各種信号の出力及び70からの各種信号の入力を行なう制御信号入出力部である。

【0089】70は50からの出力信号に応じて他の計測機器、コンピュータ等を制御したり、他の計測機器やコンピュータ等からの信号を内部制御手段60に送信したりするための外部制御手段である。

【0090】60は10～50および70の各手段の動作を制御する内部制御手段で、例えば中央処理装置（例

例えばインテル社製 i 80486 と所定のデジタルシグナルプロセッサや数値演算プロセッサ、メモリ等) から成る。

【0091】図6は、本発明の時系列画像情報抽出方法の実施態様例における、動画像の入力工程および第1次加工工程に関するフローチャートの詳細を示す。

【0092】図6中、ROI画面バッファ更新の工程で、自然の時系列データの離散標本 B_k は $x \times y$ の2次元データを表わす。尚カラー信号の場合 R, G, B 、それぞれに設定・処理できるようにすることが望ましい。また同図中の最終工程において変化成分を面積として扱う場合には、ここで始めて2次元データより1次元スカラー化、値が得られる。あるいは B_k が R, B, G 、などカラーデータならば3次元以下のベクトルが得られるようにしてもよい。また変化成分を重心位のベクトルとして扱う場合には、2次元データより2次元ベクトルを得、あるいは B_k が R, B, G 、などカラーデータならば6要素の行列を得るようにしてもよい。

【0093】図7は、本発明の時系列画像情報抽出方法の実施態様例における、第2次加工工程および高次加工工程に関するフローチャートの詳細を示したものである。同図中、所定閾値の範囲か否かを判断する工程では、時系列データとしてではなく単独データとしても明らかに異常の除去ができるようにすることが望ましい。また時系列データとして配列等する工程では、情報変化量 C の任意の時系列データである時系列信号化第1次情報変化量が得られる。さらに必要に応じた時系列表示工程では、例えばシュミットトリガや積分の処理あるいは2回目差分による加速度を得る処理等により、時系列信号化第1次情報変化量とは物理的意義の異なる時系列信号化第2次情報変化量が得られる。

【0094】同図中の高次加工工程は、主として特徴量を抽出するためのものの例示である。

【0095】

【発明の効果】本発明の効果は、従来のレーザー式変位センサーや超音波式変位センサーのような特殊な照明・照射装置を必要とせずに、非接触かつ遠隔的に変化情報を連続動画像から新たな時系列情報として抽出し、必要に応じて引き続き処理系を駆動し得るセンシングシステムを構成することである。これは単に差分画像等を連続的に画面出力するのみではなく、画像間演算により抽出された時間領域における各種の変化の情報を所定の時系列信号化を行なって動画像に内在する任意の周波数帯域の現象を明示するものであり、さらに必要に応じて該時系列信号から所定の特徴量を抽出して現象の性質を表現したり後続の処理・判断系を自動的に起動することを目的とするものである。

【0096】従来、動画像は連続する莫大な情報の塊と

してのみとらえられることが多かった。動画像上で移動したり、回転したり、出没したり、色調変化したりする時系列的な現象の変化は、所定の面積上に分布しているために、AD変換器にてサンプリングできる通常の時系列信号とは、一線を画されて認識されていたものと考えられる。本発明は、動画像上で移動したり、回転したり、出没したり、色調変化したりする所定の面積上に分布している時系列的な現象の変化を、時空間の所定の時間間隔での時間断面における各画素の変化量の面積分としての情報変化量という値の要素とし、さらにこの要素の時間領域における集合を再配列して時系列情報としてAD変換器にてサンプリングできる通常の時系列信号の形に変換することを特徴とするものである。

【0097】産業上の各種利用分野において、微小な変位計測から直進運動や回転運動あるいはその組合せの運動解析そして振動解析や頻度計数や機器の状態認識などが行え、所定の物品の生産ラインでは不良品検出や色調判定や仕分け判定が行え、生物を対象にしても植物の成長や動物の生理現象や行動が時系列信号として取り扱えるようになる。これらの信号を後続の制御系で利用すると位置制御や姿勢制御さらには警報の報知や信号の転送プロトコルの起動あるいはプログラムされた所定の作業を、対象とのフィードバックを保って実行可能とするものである。

【0098】家庭用機器や産業用機器や建設作業用機器や工場のラインの設備の運転稼働状態の把握や制御およびあるいは地域の交通状況の把握や制御さらにはヒトや動植物の行動や生理的状態の把握や施肥や飼料配給や肥料散布の制御など、動画像が得られる限りにおいてはあらゆる範囲の対象にわたり希望する現象について多種の設定で状況把握や異常予知に応用することができる。

【0099】また、プール、スキー場、公園等における事故の早期発見、警報の自動発信などにも有用である。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の装置の好ましい実施態様例の全体構成のブロック図。

【図2】本発明の装置の好ましい実施態様例の詳細なブロック図。

【図3】本発明の方法における関心領域選択工程に関するフローチャートの例示。

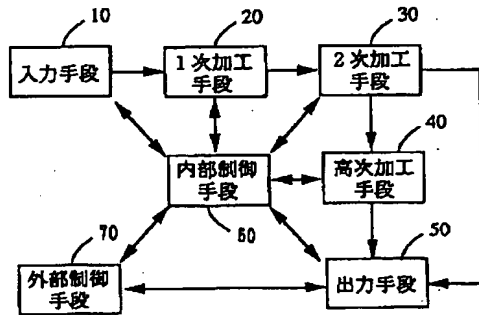
【図4】本発明の方法における第1次加工工程に関するフローチャートの例示。

【図5】本発明の方法に置ける第2次加工工程に関するフローチャートの例示。

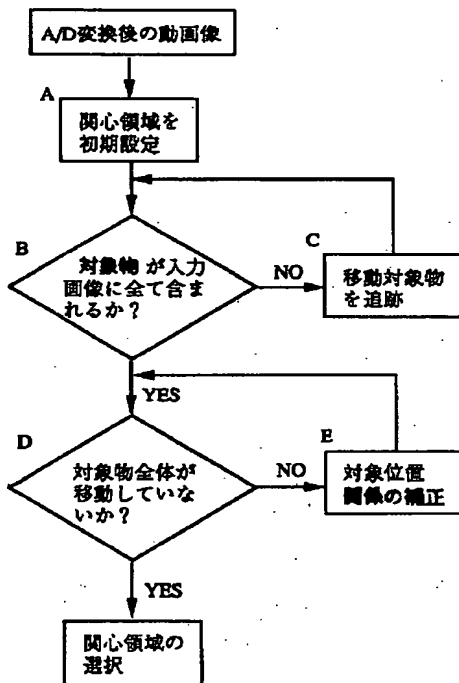
【図6】本発明の方法における入力工程から1次加工工程に関する詳細なフローチャートの例示。

【図7】本発明の方法における2次加工工程及び高次加工工程に関する詳細なフローチャートの例示。

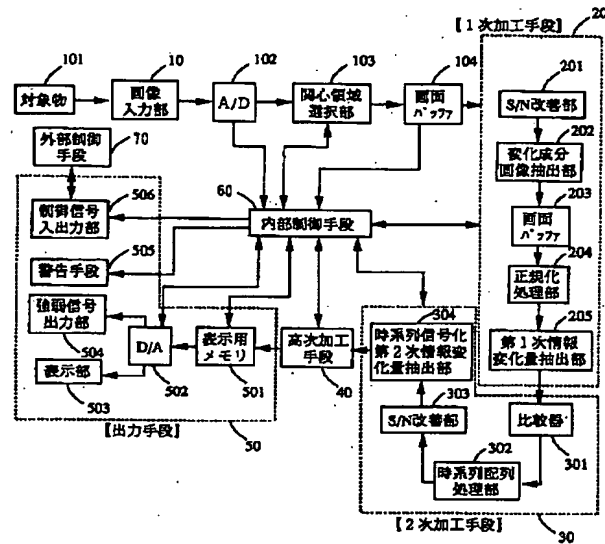
【図1】



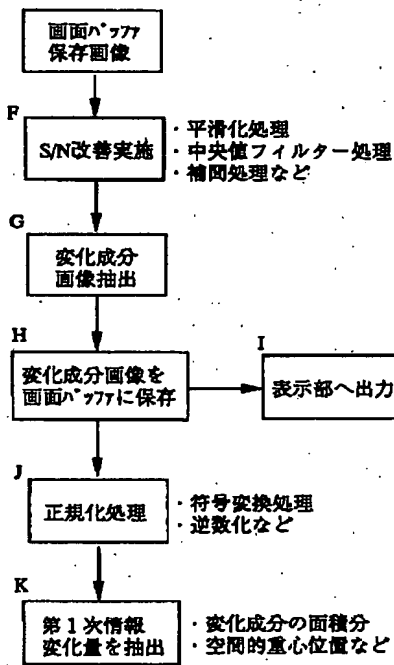
【図3】



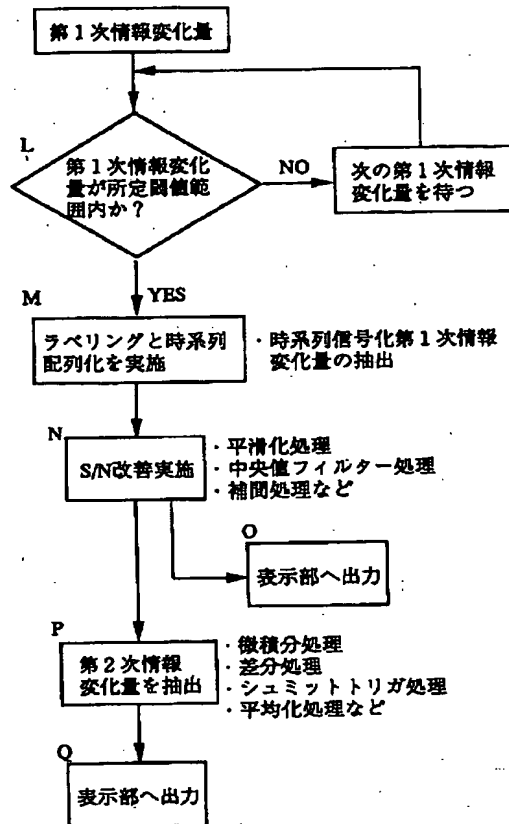
【図2】



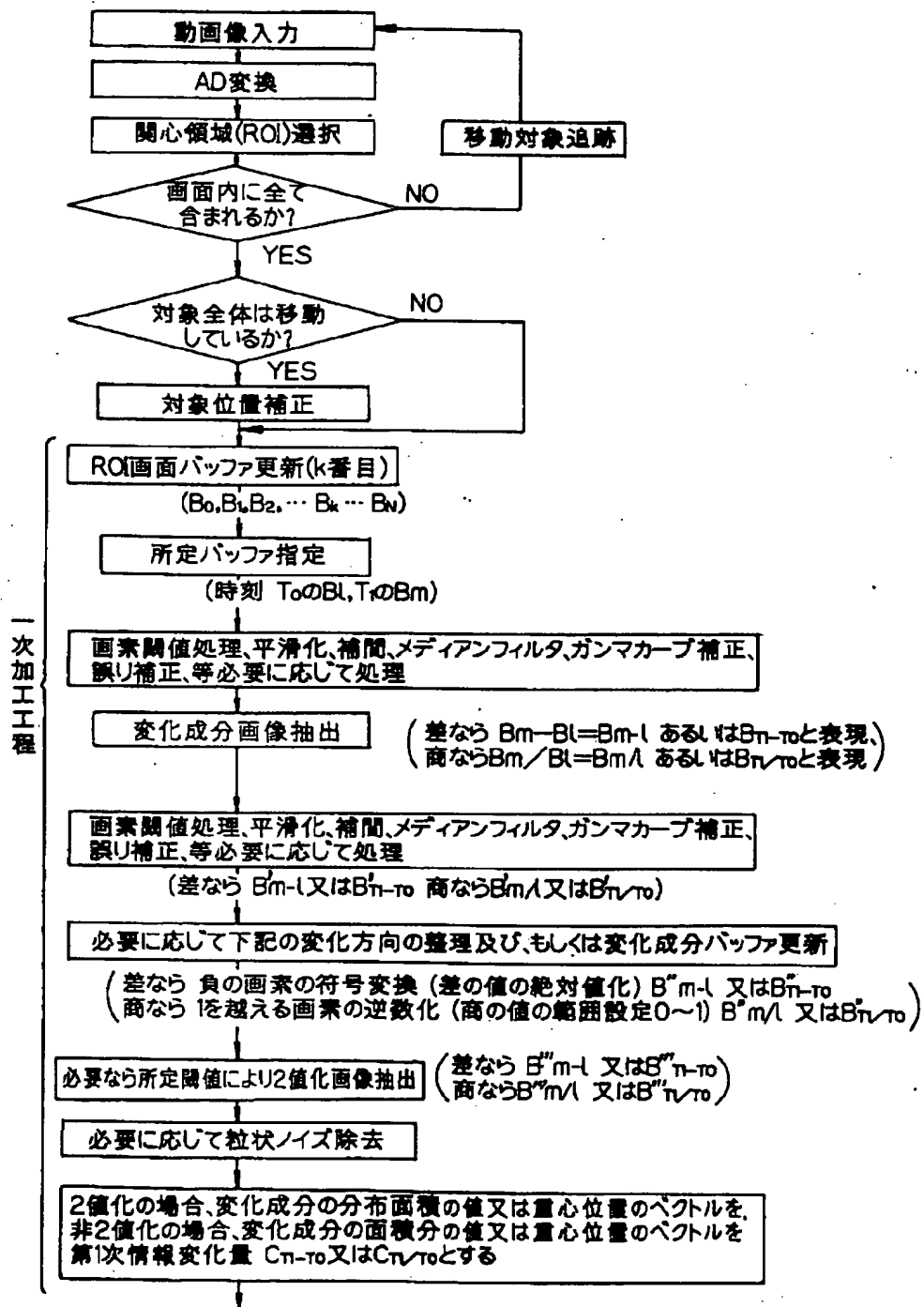
【図4】



【図5】



【図6】



【図7】

